

Mardi 16 juin 2015	Module 1 : Modélisation, méthodologies de contrôle et d'observateurs d'état pour les drones	Module 2 : Commande sous contraintes de calcul et communication	Module 3 : Formalismes et diagnostic des systèmes à événements discrets	Module 4 : Méthodes Intervalles et Applications	Module 5 : La recherche en Interopérabilité des Systèmes	Module 7 : Automatique et Automobile	Salle ICE Café
---------------------------	--	--	--	--	---	---	-----------------------

8h00 - 8h30	Accueil et inscription [bâtiment : salle d'armes , salle ICE] Café										
8h30 - 9h00											
9h00 - 9h30	Modélisation pour le contrôle P. Morin SA 102 (9h-12h30)	<i>Accueil et Ouverture</i> A. Girard SA 107 (9h00-9h30)	<i>Introduction aux systèmes à événements discrets, langages et automates,...</i> L. Piétrac I. Demongodin SA 103 (8h30-12h30)	<i>Le calcul par intervalles et satisfaction de contraintes pour la résolution de problèmes non linéaires. Approches intervalles pour l'estimation en présence de données aberrantes, le SLAM, la planification, la commande, le guidage et la navigation.</i> L. Jaulin SA104 (9h00-10h30)	<i>Le calcul par intervalles et satisfaction de contraintes pour la résolution de problèmes non linéaires. Approches intervalles pour l'estimation en présence de données aberrantes, le SLAM, la planification, la commande, le guidage et la navigation.</i> L. Jaulin SA104 (10h45-12h15)	<i>Enjeux pour les véhicules de demain</i> X. Moreau M. Basset SA101 (9h00-12h00)					
9h30 - 10h00											
10h00 - 10h30		<i>Tutoriel systèmes à commutation</i> M. Jungers SA107 (9h30-11h30)									
10h30 - 11h00											
11h00 - 11h30											
11h30 - 12h		<i>Tutoriel systèmes à commutation</i> L. Zaccarian SA107 (11h30-12h30)									
12h00 - 12h30											
12h30 - 13h00	Repas [Restaurant Universitaire]										
13h00 - 13h30											
13h30 - 14h00	Café [Bâtiment Salle d'armes , salle ICE]										
14h00 - 14h30	<i>Synthèse de commandes par retour d'état</i> P. Morin SA 102 (14h00-17h30) :	<i>Tutoriel systèmes à commutation</i> L. Zaccarian SA107 (14h0-15h00)	<i>Méthodes et outils de l'algèbre maxplus pour les SED</i> B. Cottenceau M. Lhommeau S. Lahaye SA201 (14h00-18h00)	<i>Calcul par intervalles pour la caractérisation de régions de confiance non asymptotique d'estimateurs. Calcul ensembliste distribué, estimation dans les réseaux de capteurs-actionneurs. Approches intervalles pour la localisation.</i> M. Kieffer SA104 (14h00 -15h30)	<i>L'interopérabilité dans différents domaines d'application (systèmes de production, santé, transport)</i> H. Panetto SA106 (14h00-18h00)	<i>La dynamique globale du véhicule : les modèles de validation et les simulateurs associés.</i> X. Moreau SA101 (14h00-15h00)					
14h30 - 15h00											
15h00 - 15h30		<i>Vérification des systèmes hybrides et validation de l'implémentation de contrôleurs</i> G. Frehse SA107 (15h00-17h00)									
15h30 - 16h00											<i>Les liaisons au sol : les modèles d'analyse et de synthèse</i> X. Moreau SA101 (15h15-16h30)
16h00 - 16h30											
16h30 - 17h00											
17h00 - 17h30						<i>La commande des liaisons au sol</i> X. Moreau SA101 (16h45-17h45)					
17h30 - 18h00											
18h00 - 18h30											

Mercredi 17 juin 2015	Module 1 : Modélisation, méthodologies de contrôle et d'observateurs d'état pour les drones	Module 2 : Commande sous contraintes de calcul et communication	Module 3 : Formalismes et diagnostic des systèmes à événements discrets	Module 4 : Méthodes Intervalles et Applications	Module 5 : La recherche en Interopérabilité des Systèmes	Module 7 : Automatique et Automobile	Salle ICE Café			
8h00 - 8h30	Accueil et inscription [bâtiment : salle d'armes , salle ICE] Café									
8h30 - 9h00						Véhicule électrique : modélisation et commande Y. Chamillard T.M. Guerra SA101 (8h30-9h30)				
9h00 - 9h30	Filtrage de données et estimation d'état P. Morin SA 102 SA 205 (9h-12h30)	Echantillonnage aperiodique, commande événementielle - cas linéaire L. Hetel A. Seuret SA107 (9h00-11h00)	Diagnostic des systèmes à événements discrets. D. Lefebvre, A. Toguyeni SA103 (8h30-12h30)	Approches intervalles pour l'estimation et l'observation. Applications à la détection de défauts. T. Raïssi SA104 (9h00-10h30)	Interopérabilité sémantique et transformation de modèles J. P. Bourey SA106 (9h00-12h30)	Véhicule hybride : modélisation et commande Y. Chamillard T.M. Guerra SA101 (9h45-10h45)				
9h30 - 10h00										
10h00 - 10h30		Commande événementielle - cas non-linéaire R. Postoyan SA107 (11h00-12h00)				Approches intervalles pour l'analyse des systèmes dynamiques hybrides continus-discrets. Atteignabilité et satisfaisabilité. Approches intervalles pour l'estimation des systèmes hybrides. N. Ramdani SA104 (10h45-12h15)		Ecoconduite : gestion et récupération d'énergie Y. Chamillard T.M. Guerra SA101 (11h00-12h00)		
10h30 - 11h00										
11h00 - 11h30										
11h30 - 12h										
12h00 - 12h30										
12h30 - 13h00	Repas [Restaurant Universitaire]									
13h00 - 13h30										
13h30 - 14h00	Café [Bâtiment Salle d'armes , salle ICE]									
14h00 - 14h30	Commande référencée capteurs B. Hérisse SA 102 (14h00-17h30) :	Commande événementielle - cas non-linéaire R. Postoyan SA107 (14h00-15h00)	Diagnostic des systèmes à événements discrets A. Giua, Y. Pencolé SA103 (14h00-18h00)	Démonstration, formation et travaux pratiques sur le logiciel IBEX. G. Chabert SA203 (14h00-18h00)	Problématique industrielle en Ingénierie Système et interopérabilité M. Ferrogali SA106 (14h00-18h00)	La perception dans les véhicules du futur : problèmes et enjeux M. Basset SA101 (14h00-15h00)				
14h30 - 15h00										
15h00 - 15h30		Vérification des systèmes hybrides et validation de l'implémentation de contrôleurs S. Tarbouriech S. Lasaulce SA107 (15h00-17h30)							Couplage Conducteur- Véhicule : les challenges M. Basset SA101 (15h15-16h30)	
15h30 - 16h00										
16h00 - 16h30										
16h30 - 17h00										
17h00 - 17h30						Le véhicule autonome connecté M. Basset SA101 (16h45-17h45)				
17h30 - 18h00										
18h00 - 18h30										